Klein, aber genau

Mit ihren meist sechs Achsen besitzen Gelenkarmroboter eine hohe Beweglichkeit und lassen sich durch die geringe Standfläche auch unter engen Arbeitsverhältnissen einsetzen. Die vorgestellten klassischen Industrieroboter verfügen über eine maximale Traglast am Tool Center Point von 10kg.

nickarmkinematiken im niedrigen Traglastbereich bis 10kg eignen sich für Anwendungen wie das Testen von Bauteilen, die Kleinteilmontage, Polieren, Schleifen und auch für die Beschickung von CNC-Maschinen. Generell sind alle Aufgabenbereiche denkbar, die eine geringe Traglast, aber eine hohe Bahngenauigkeit erfordern, wie sie die kleinen Sechsachser liefern können. (fiz)







Anbieter Produkt-ID Ort Telefon Internet	ABB Automation GmbH 25735 Friedberg 06031/ 85-0 www.abb.de/robotics	ABB Automation GmbH 25757 Friedberg 06031/85-0 www.abb.de/robotics
Produktname	IRB 120	IRB 1200
Robotertyp	Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter
Aufstellmöglichkeit	Bodenmontage, Deckenmontage usw.	Bodenmontage, Deckenmontage usw.
Montagefläche (mm²)	180	210 x 210
Gewicht (kg)	25	52-54
Anzahl Achsen	6	6
Max. Reichweite bzw. Arbeitsdurchmesser (mm)	580	901
Maximale Traglast (kg)	3/4	7
Max. Verfahrgeschwindigkeit am TCP (m/s)		8,9
Max. Wiederholgenauigkeit am TCP (mm)		0,02
Maximale Zyklen pro Minute		
Arbeitstemperatur (°C)	5 - 45	5 - 45
Schutzart	IP 30/ Standard, IP 30/Reinraumklasse 5	IP40, IP67
Sicherheitszertifizierung	IPA-zertifiziert	
Programmiersoftware		
Kommunikationsschnittstellen		
Anschlussmöglichkeiten		
Werkzeugschnittstellen		
Teach-In-Funktion		
Atex-Einsatz / Feuchtraum-Einsatz / Reinraum-Einsatz	√	/ Nein/ Nein
Einklemmschutz	Nein	Nein
Verfügbare Spezialausrüstung	diverse	
Anwendungsschwerpunkt	Handling und Montage usw.	Handling und Montage usw.
Branchenschwerpunkt	Automobilbau und Zulieferer usw.	Automobilbau und Zulieferer usw.











		- 10	-		
Anbieter Produkt-ID Ort Telefon Internet	Epson Deutschland GmbH 25976 Meerbusch 02159/538-1391 www.epson.de/robots	Epson Deutschland GmbH 25981 Meerbusch 02159/538-1391 www.epson.de/robots	FANUC Deutschland GmbH 25555 Neuhausen 07158/1282 2503 www.fanuc.de	FANUC Deutschland GmbH 25559 (25563) Neuhausen 07158/1282 2503 www.fanuc.de	FANUC Deutschland GmbH 25564 Neuhausen 07158/ 1282 2503 www.fanuc.de
Produktname	Epson ProSix C4 Serie	Epson ProSix N2 Serie	LR Mate 200iD	LR Mate 200iD/7C (200iD/7WP)	M10iA/7L
Robotertyp	Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter
Aufstellmöglichkeit	Bodenmontage, Deckenmontage, Tisch	Tisch, Deckenmontage	Bodenmontage, Deckenmontage usw.	Bodenmontage, Deckenmontage usw.	Bodenmontage, Deckenmontage usw.
Montagefläche (mm²)			190 x 190	190 x 190	283 x 283
Gewicht (kg)	29	19	25	25	135
Anzahl Achsen	6	6	6	6	6
Max. Reichweite bzw. Arbeitsdurchmesser (mm)	600/900	450	717	717	1633
Maximale Traglast (kg)	4	2,5	7	7	7
Max. Verfahrgeschwindigkeit am TCP (m/s)			545	1000	630
Max. Wiederholgenauigkeit am TCP (mm)	+/-0,03	+/-0,02	+/- 0,02	+/- 0,02	+/- 0,08
Maximale Zyklen pro Minute					
Arbeitstemperatur (°C)	5 - 40	5 - 40	0 - 45	0 - 45	0 - 45
Schutzart	IP40	IP40	IP67, IP69K	IP67 (IP69K)	IP54, IP55, IP67
Sicherheitszertifizierung	Maschinenrichtlinie: EN 60204-1 usw.	Maschinenrichtlinie: EN 60204-1 usw.	ISO Class 4		
Programmiersoftware	Epson RC+	Epso RC+			
Kommunikationsschnittstellen	Signal Cable	Signal Cable			
Anschlussmöglichkeiten	Elektrisch: D-Sub Anschluss usw.	Elektrisch: D-Sub Anschluss usw.			
Werkzeugschnittstellen	Flansch	Flansch			
Teach-In-Funktion					
Atex-Einsatz / Feuchtraum-Einsatz / Reinraum-Einsatz	111	/ Nein/ Nein	/ Nein/ Nein	/ / ✔ (/ ✔/ Nein)	<i> </i> √ <i> </i>
Einklemmschutz					
Verfügbare Spezialausrüstung					
Anwendungsschwerpunkt	Handling und Montage usw.	Handling und Montage usw.	Handling und Montage usw.	Reinraum / Feuchtraum - Anwendungen	Handling und Montage usw.
Branchenschwerpunkt	Automobilbau und Zulieferer usw.	Automobilbau und Zulieferer usw.		Lebensmittel / Metallindustrie	Metallindustrie und Gießerei

MARKTÜBERSICHT GELENKARMROBOTER BIS 10KG TRAGLAST







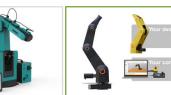


ABB Automation GmbH 25758 Friedberg 06031/85-0 www.abb.de/robotics	autonox Robotics GmbH 36757 Willslätt 07852/ 4273 0 www.autonox.com	DENSO Robotics Europe / DENSO Europe B.V. 34483 Mörfelden-Walldorf 06105/2735175 www.densorobotics-europe.com	Epson Deutschland GmbH 25974 Meerbusch 02159/538-1391 www.epson.de/robots
IRB 1600	Robotermechanik articc6-1557-3kg	VS-087	Epson ProSix C8XL
Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter
Bodenmontage, Deckenmontage usw.	Bodenmontage, Deckenmontage	Bodenmontage, Deckenmontage usw.	Bodenmontage, Deckenmontage, Tisch
313621	285 x 285	200x200	
250	120	51	62
6	6	6	6
1450	1557	905	710/900/1400
10	3	7	8
0.02	0,1	+-0.03	+/-0.05
	-,	-,	
5 - 45			5 - 40
IP54, IP67	IP64	IP54, IP65, IP67	IP40, IP67
			Maschinenrichtlinie: EN 60204-1 usw.
		WINCAPS III	Epson RC+
		Parallel I/O boards usw.	Signal Cable
		rear connector / bottom connector	Elektrisch: D-Sub Anschluss usw.
			Flansch
		Remote teaching, Numerical entry (MDI)	
/ Nein/ Nein	II .	1111	1111
Nein			
diverse			
Handling und Montage usw.		Handling und Montage usw.	Handling und Montage, Messen usw.
Automobilbau und Zulieferer usw.		Automobilbau und Zulieferer usw.	Automobilbau und Zulieferer usw.









	FANUC Deutschland GmbH 25565 Neuhausen 07158/ 1282 2503 www.fanuc.de	fruitcore robotics GmbH 35314 Konstanz 07531/94599-20 www.fruitcore-robotics.com	fruitcore robotics GmbH 35744 Konstanz 07531/94599-20 www.fruitcore-robotics.com	igus GmbH 36017 (1) Köln 02203/9649-459 www.igus.de
	M-10iA/8L	Industrieroboter HORST600	Industrieroboter HORST900	robolink DP
	Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter
	Bodenmontage, Deckenmontage usw.	Bodenmontage, Deckenmontage, Tisch usw.	Bodenmontage, Tisch	Bodenmontage, Deckenmontage, Tisch usw
	283 x 283	382 x 200	380 x 380	85800
	150	ca. 29	ca. 50	21,4 oder 22,4
	6	6	6	optional mit 4 oder 5 DOF
	2028	584	905	690 oder 720
	3(8)	2-3 (je nach Ausführung)	5	3
	630	4,0	4,3	0,45
	+/- 0,08	+/- 0,05 mm	+/- 0,05	+/-1
				7
	0 - 45	5 - 40	5 - 40	+5 - +50
IP67, IP54, IP55		IP54	IP54	IP 44
				CE für die Steuerung und Roboter usw.
		horstFX	horstFX	optional mit der igus robot control
		Ethernet, ModbusTCP, Profinet usw.	Ethernet, ModbusTCP, Profinet usw.	21 digitale Ein- und Ausgänge
				Ethernet für die Kommunikation usw.
				Adapterplatt siehe techn. Datenblatt
				Nein
	/ Nein/ Nein	11	11	Nein/ ✓/ Nein
				Nein
				passende Energiekette, Drehachse usw.
	Handling und Montage usw.	Handling und Montage, Messen, Prüfen usw.	Handling und Montage usw.	Handling und Montage usw.
		Automobilbau und Zulieferer usw.	Automobilbau und Zulieferer usw.	Automobilbau und Zulieferer usw.

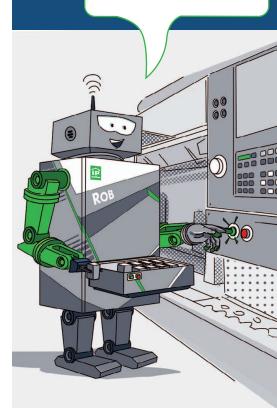
ROBO OPERATOR®



The robotic machine operator

Stehst mal wieder allein da?

Hol dir Rob, ich mach den Job!



Als neuer Maschinenbediener:

- ✓ Bediene ich Maschinen autark
- ✓ Bin ich sofort einsatzbereit, exakt & zuverlässig
- ✓ Biete ich lange Autonomiezeit durch großen Teilepuffer
- ✓ Fachkräftemangel & Lieferdruck? Ich helfe prompt
- ✓ Mieten oder kaufen flexibel bleiben

www.ip-equipmentrental.de



EquipmentRental



Industrie-Partner IP EquipmentRental GmbH An der Walze 11 01640 Coswig

74 MARKTÜBERSICHT GELENKARMROBOTER BIS 10KG TRAGLAST

				A CAS	
Anbieter Produkt-ID Ort	Kawasaki Robotics GmbH 25771 Neuss	Kawasaki Robotics GmbH 25772 Neuss	Kawasaki Robotics GmbH 25775 Neuss	Kawasaki Robotics GmbH 25778 Neuss	KUKA Roboter GmbH 25838 Augsburg
Telefon Internet	02131/3426-245 www.kawasakirobot.de	02131/ 3426-245 www.kawasakirobot.de	02131/ 3426-245 www.kawasakirobot.de	02131/ 3426-245 www.kawasakirobot.de	0821/797-4000 www.kuka-robotics.com
Produktname	RS003N	RS005N	RC005L	RS010L	KR AGILUS Serie
Robotertyp	Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter
Aufstellmöglichkeit	Bodenmontage, Deckenmontage	Bodenmontage, Wandmontage	Bodenmontage, Deckenmontage	Bodenmontage, Deckenmontage usw.	Bodenmontage, Deckenmontage usw.
Montagefläche (mm²)	170 x 170 20	173 x 170	173 x 170 37	358 x 300 150	48, 50, 51, 52, 53, 54
Gewicht (kg)	6	6	6	6	40, 50, 51, 52, 53, 54 5 oder 6
Anzahl Achsen Max. Reichweite bzw. Arbeitsdurchmesser (mm)	620	705	903	1.450	706, 901, 1101
Maximale Traglast (kg)	3	5	5	10	6, 10
Max. Verfahrgeschwindigkeit am TCP (m/s)	6.000	9.100	9.300	11.800	0, 10
Max. Wiederholgenauigkeit am TCP (mm)	0,05	0,02	0,03	0,04	
Maximale Zyklen pro Minute					
Arbeitstemperatur (°C)	0-45 -	0 - 45 -	0 - 45 -	0 - 45 -	•
Schutzart	IP54	IP 67 / IP 65	IP 67 / IP 65	IP 67 / IP 65	IP67
Sicherheitszertifizierung					
Programmiersoftware					
Kommunikationsschnittstellen					
Anschlussmöglichkeiten					
Werkzeugschnittstellen					
Teach-In-Funktion Atex-Einsatz / Feuchtraum-Einsatz / Reinraum-Einsatz		11	11	11	√ √
Einklemmschutz	"	***	***	,,,	7.4.14
Verfügbare Spezialausrüstung					Waterproof-Varia., Cleanroom-Varia. usw.
Anwendungsschwerpunkt			Reinraum-Anwendungen	Handling und Montage usw.	Handling und Montage usw.
Branchenschwerpunkt	Automobilbau und Zulieferer usw.	Automobilbau und Zulieferer usw.	Medizintechnik, Pharma und Chemie	Automobilbau und Zulieferer usw.	Automobilbau und Zulieferer usw.
				<u> </u>	
	and the same of th				
Anbieter Produkt ID	Nachi Europe GmbH 35450	Nachi Europe GmbH 35451	OMRON ELECTRONICS GmbH 25688	Stäubli Tec-Systems GmbH 33372	Stäubli Tec-Systems GmbH 33373
Produkt-ID Ort Telefon	Krefeld	Krefeld	Dortmund	Bavreuth	Bayreuth
Telefon Internet	02151/6 50 46-0 www.nachirobotics.eu	02151/ 6 50 46-0			
Produktname	www.nacimobolica.cu	www.nachirobotics.eu	0231/75894-0 www.industrial.omron.de	0921/ 883-0 www.staubli.com/robotik	0921/883-0 www.staubli.com/robotik
FIOUNKIIAIIIE	MZ01			www.staubli.com/robotik TX2-40 Sechsachs-Roboter	0921/ 883-0 www.staubli.com/robotik TX2-60 Sechsachs-Roboter
Robotertyp		www.nachirobotics.eu	www.industrial.omron.de	www.staubli.com/robotik	www.staubli.com/robotik
Robotertyp Aufstellmöglichkeit	MZ01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw.	www.nachirobotics.eu MZ07-01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw.	www.industrial.omron.de Viper 850	www.staubli.com/robotik TX2-40 Sechsachs-Roboter	www.staubli.com/robotik TX2-60 Sechsachs-Roboter
Robotertyp Aufstellmöglichkeit Montagefläche (mm²)	MZ01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115	www.nachirobotics.eu MZ07-01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115	www.industrial.omron.de Viper 850 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Tisch, Deckenmontage	www.staubli.com/robotik TX2-40 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke	www.staubli.com/robotik TX2-60 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke
Robotertyp Aufstellmöglichkeit Montagefläche (mm²) Gewicht (kg)	MZ01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 10	www.nachirobotics.eu MZ07-01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 30	www.industrial.omron.de Viper 850 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Tisch, Deckenmontage	www.staubli.com/robotik TX2-40 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke	www.staubli.com/robotik TX2-60 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke
Robotertyp Aufstellmöglichkeit Montagefläche (mm²) Gewicht (kg) Anzahl Achsen	MZ01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 10 6	www.nachirobotics.eu MZ07-01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 30 6	www.industrial.omron.de Viper 850 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Tisch, Deckenmontage 29 6	www.staubli.com/robotik TX2-40 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 29 6	www.staubli.com/robotik TX2-60 Sechsachs-Roboter Gelenkamrroboter Boden, Wand oder Decke 52 6
Robotertyp Aufstellmöglichkeit Montagefläche (mm²) Gewicht (kg) Anzahl Achsen Max. Reichweite bzw. Arbeitsdurchmesser (mm)	MZ01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 10 6 350	www.nachirobotics.eu MZ07-01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 30 6 723	www.industrial.omron.de Viper 850 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Tisch, Deckenmontage 29 6 855	www.staubli.com/robotik TX2-40 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 29 6 515	www.staubli.com/robotik TX2-60 Sechsachs-Roboter Gelenkammroboter Boden, Wand oder Decke 52 6 670
Robotertyp Aufstellmöglichkeit Montagefläche (mm²) Gewicht (kg) Anzahl Achsen Max. Reichweite bzw. Arbeitsdurchmesser (mm) Maximale Traglast (kg)	MZ01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 10 6	www.nachirobotics.eu MZ07-01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 30 6	www.industrial.omron.de Viper 850 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Tisch, Deckenmontage 29 6	www.staubli.com/robotik TX2-40 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 29 6	www.staubli.com/robotik TX2-60 Sechsachs-Roboter Gelenkamrroboter Boden, Wand oder Decke 52 6
Robotertyp Aufstellmöglichkeit Montagefläche (mm²) Gewicht (kg) Anzahl Achsen Max. Reichweite bzw. Arbeitsdurchmesser (mm) Maximale Traglast (kg) Max. Verfahrgeschwindigkeit am TCP (m/s)	MZ01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 10 6 350	www.nachirobotics.eu MZ07-01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 30 6 723	www.industrial.omron.de Viper 850 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Tisch, Deckenmontage 29 6 855	www.staubli.com/robotik TX2-40 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 29 6 515	www.staubli.com/robotik TX2-60 Sechsachs-Roboter Gelenkammroboter Boden, Wand oder Decke 52 6 670
Robotertyp Aufstellmöglichkeit Montagefläche (mm²) Gewicht (kg) Anzahl Achsen Max. Reichweite bzw. Arbeitsdurchmesser (mm) Maximale Traglast (kg)	MZ01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 10 6 350	www.nachirobotics.eu MZ07-01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 30 6 723 7	www.industrial.omron.de Viper 850 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Tisch, Deckenmontage 29 6 855 5	www.staubli.com/robotik TX2-40 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 29 6 515 2,0	www.staubli.com/robotik TX2-60 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 52 6 670 4,5
Robotertyp Aufstellmöglichkeit Montagefläche (mm²) Gewicht (kg) Anzahl Achsen Max. Reichweite bzw. Arbeitsdurchmesser (mm) Maximale Traglast (kg) Max. Verfahrgeschwindigkeit am TCP (m/s) Max. Wiederholgenauigkeit am TCP (mm)	MZ01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 10 6 350	www.nachirobotics.eu MZ07-01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 30 6 723 7	www.industrial.omron.de Viper 850 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Tisch, Deckenmontage 29 6 855 5	www.staubli.com/robotik TX2-40 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 29 6 515 2,0	www.staubli.com/robotik TX2-60 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 52 6 670 4,5
Robotertyp Aufstellmöglichkeit Montagefläche (mm²) Gewicht (kg) Anzahl Achsen Max. Reichweite bzw. Arbeitsdurchmesser (mm) Maximale Traglast (kg) Max. Verfahrgeschwindigkeit am TCP (m/s) Max. Wiederholgenauigkeit am TCP (mm) Maximale Zyklen pro Minute	MZ01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 10 6 350 1	www.nachirobotics.eu MZ07-01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 30 6 723 7	www.industrial.omron.de Viper 850 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Tisch, Deckenmontage 29 6 855 5	www.staubli.com/robotik TX2-40 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 29 6 515 2,0 ±0,02 +5°C bis 40°C IP65 (IP67)	www.staubli.com/robotik TX2-60 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 52 6 670 4,5 ±0,02
Robotertyp Aufstellmöglichkeit Montagefläche (mm²) Gewicht (kg) Anzahl Achsen Max. Reichweite bzw. Arbeitsdurchmesser (mm) Maximale Traglast (kg) Max. Verfahrgeschwindigkeit am TCP (m/s) Max. Wiederholgenauigkeit am TCP (mm) Maximale Zyklen pro Minute Arbeitstemperatur (°C)	MZ01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 10 6 350 1 ±0,02	www.nachirobotics.eu MZ07-01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 30 6 723 7 ±0,02	www.industrial.omron.de Viper 850 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Tisch, Deckenmontage 29 6 855 5 0,03 5 - 40 IP54, IP65	www.staubli.com/robotik TX2-40 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 29 6 515 2,0 ±0,02 +5°C bis 40°C IP65 (IP67) CE, TÜV, UL	www.staubli.com/robotik TX2-60 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 52 6 670 4,5 ±0,02
Robotertyp Aufstellmöglichkeit Montagefläche (mm²) Gewicht (kg) Anzahl Achsen Max. Reichweite bzw. Arbeitsdurchmesser (mm) Maximale Traglast (kg) Max. Verfahrgescholenindigkeit am TCP (m/s) Max. Wiederholgenauigkeit am TCP (mm) Maximale Zyklen pro Minute Arbeitstemperatur (°C) Schutzart Sicherheitszertifizierung Programmiersoftware	MZ01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 10 6 350 1 ±0,02	www.nachirobotics.eu MZ07-01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 30 6 723 7 ±0,02	www.industrial.omron.de Viper 850 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Tisch, Deckenmontage 29 6 855 5 0,03	www.staubli.com/robotik TX2-40 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 29 6 515 2,0 ±0,02 +5°C bis 40°C IP65 (IP67) CE, TÜV, UL VAL 3, uniVAL drive, uniVAL plc	www.staubli.com/robotik TX2-60 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 52 6 670 4,5 ±0,02 IP65 (IP67) CE, TÜV, UL VAL 3, uniVAL drive, uniVAL plc
Robotertyp Aufstellmöglichkeit Montagefläche (mm²) Gewicht (kg) Anzahl Achsen Max. Reichweite bzw. Arbeitsdurchmesser (mm) Maximale Traglast (kg) Max. Verfahrgeschwindigkeit am TCP (m/s) Max. Wiederholgenauigkeit am TCP (mm) Maximale Zyklen pro Minute Arbeitstemperatur (°C) Schutzart Sicherheitszertifizierung Programmiersoftware Kommunikationsschnittstellen	MZ01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 10 6 350 1 ±0,02	www.nachirobotics.eu MZ07-01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 30 6 723 7 ±0,02	www.industrial.omron.de Viper 850 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Tisch, Deckenmontage 29 6 855 5 0,03 5 - 40 IP54, IP65	www.staubli.com/robotik TX2-40 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 29 6 515 2,0 ±0,02 +5°C bis 40°C IP65 (IP67) CE, TÜV, UL VAL 3, uniVAL drive, uniVAL plc Ehemet, Poühel, EherCAI, Powerlink, Seross III, Eherneti IPua.	www.staubli.com/robotik TX2-60 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 52 6 670 4,5 ±0,02 IP65 (IP67) CE, TÜV, UL VAL 3, uniVAL drive, uniVAL plc Ehemet, Prolitet, Serous III, EhemetIIP u.a.
Robotertyp Aufstellmöglichkeit Montagefläche (mm²) Gewicht (kg) Anzahl Achsen Max. Reichweite bzw. Arbeitsdurchmesser (mm) Maximale Traglast (kg) Max. Verfahrgeschwindigkeit am TCP (m/s) Max. Wiederholgenauigkeit am TCP (mm) Maximale Zyklen pro Minute Arbeitstemperatur (°C) Schutzart Sicherheitszertifizierung Programmiersoftware Kommunikationsschnittstellen Anschlussmöglichkeiten	MZ01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 10 6 350 1 ±0,02	www.nachirobotics.eu MZ07-01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 30 6 723 7 ±0,02	www.industrial.omron.de Viper 850 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Tisch, Deckenmontage 29 6 855 5 0,03 5 - 40 IP54, IP65	www.staubli.com/robotik TX2-40 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 29 6 515 2,0 ±0,02 +5°C bis 40°C IP65 (IP67) CE, TÜV, UL VAL 3, uniVAL drive, uniVAL plc Ehemet, Podhet, Eher CAT, Powerlink, Seros III, Ehemeti Pua. Druckluftkreislauf, Signalleitungen	www.staubli.com/robotik TX2-60 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 52 6 670 4,5 ±0,02 IP65 (IP67) CE, TÜV, UL VAL 3, uniVAL drive, uniVAL plc Eheret, Polike, EherCAT, Owerlink, Serous III, EhernetIIP u.a. Druckluftkreislauf, Signalleitungen
Robotertyp Aufstellmöglichkeit Montagefläche (mm²) Gewicht (kg) Anzahl Achsen Max. Reichweite bzw. Arbeitsdurchmesser (mm) Maximale Traglast (kg) Max. Verfahrgeschwindigkeit am TCP (m/s) Max. Wiederholgenauigkeit am TCP (mm) Maximale Zyklen pro Minute Arbeitstemperatur (°C) Schutzart Sicherheitszertifizierung Programmiersoftware Kommunikationsschnittstellen Anschlussmöglichkeiten Werkzeugschnittstellen	MZ01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 10 6 350 1 ±0,02	www.nachirobotics.eu MZ07-01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 30 6 723 7 ±0,02	www.industrial.omron.de Viper 850 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Tisch, Deckenmontage 29 6 855 5 0,03 5 - 40 IP54, IP65	www.staubli.com/robotik TX2-40 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 29 6 515 2,0 ±0,02 +5°C bis 40°C IP65 (IP67) CE, TÜV, UL VAL 3, uniVAL drive, uniVAL plc Ehernet, Profilhet, EhercAT, Powerink, Seros III, Eherneti Pua. Druckluftkreislauf, Signalleitungen ISO 9409-1-40-4-M6	www.staubli.com/robotik TX2-60 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 52 6 670 4,5 ±0,02 IP65 (IP67) CE, TÜV, UL VAL 3, unIVAL Prive, unIVAL plc Ehemet, Profixe, EheroAT, Powerink, Seros II, EhemetIPua. Druckluftkreislauf, Signalleitungen ISO 9409-1-40-4-M6
Robotertyp Aufstellmöglichkeit Montagefläche (mm²) Gewicht (kg) Anzahl Achsen Max. Reichweite bzw. Arbeitsdurchmesser (mm) Maximale Traglast (kg) Max. Verfahrgeschwindigkeit am TCP (m/s) Max. Wiederholgenauigkeit am TCP (mm) Maximale Zyklen pro Minute Arbeitstemperatur (°C) Schutzart Sicherheitszertifizierung Programmiersoftware Kommunikationsschnittstellen Anschlussmöglichkeiten Werkzeugschnittstellen Teach-In-Funktion	MZ01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 10 6 350 1 ±0,02	www.nachirobotics.eu MZ07-01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 30 6 723 7 ±0,02	www.industrial.omron.de Viper 850 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Tisch, Deckenmontage 29 6 855 5 0,03 5 - 40 IP54, IP65	www.staubli.com/robotik TX2-40 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 29 6 515 2,0 ±0,02 +5°C bis 40°C IP65 (IP67) CE, TÜV, UL VAL 3, uniVAL drive, uniVAL plc Ehemet, Podhet, Eher CAT, Powerlink, Seros III, Ehemeti Pua. Druckluftkreislauf, Signalleitungen	www.staubli.com/robotik TX2-60 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 52 6 670 4,5 ±0,02 IP65 (IP67) CE, TÜV, UL VAL 3, uniVAL drive, uniVAL plc Eheret, Polike, EherCAT, Owerlink, Serous III, EhernetIIP u.a. Druckluftkreislauf, Signalleitungen
Robotertyp Aufstellmöglichkeit Montagefläche (mm²) Gewicht (kg) Anzahl Achsen Max. Reichweite bzw. Arbeitsdurchmesser (mm) Maximale Traglast (kg) Max. Verfahrgeschwindigkeit am TCP (m/s) Max. Wiederholgenauigkeit am TCP (mm) Maximale Zyklen pro Minute Arbeitstemperatur (°C) Schutzart Sicherheitszertifizierung Programmiersoftware Kommunikationsschnittstellen Anschlussmöglichkeiten Werkzeugschnittstellen	MZ01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 10 6 350 1 ±0,02	www.nachirobotics.eu MZ07-01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 30 6 723 7 ±0,02 0 - 45 IP67	www.industrial.omron.de Viper 850 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Tisch, Deckenmontage 29 6 855 5 0,03 5 - 40 IP54, IP65 ACE	www.staubli.com/robotik TX2-40 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 29 6 515 2,0 ±0,02 +5°C bis 40°C IP65 (IP67) CE, TÜV, UL VAL 3, uniVAL drive, uniVAL plc Eheret, Profilet, Eher CAT, Powerink, Seros III, EhernetIPua. Druckluftkreislauf, Signalleitungen ISO 9409-1-40-4-M6 über Handbediengerät	www.staubli.com/robotik TX2-60 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 52 6 670 4,5 ±0,02 IP65 (IP67) CE, TÜV, UL VAL 3, unīVAL Pive, unīVAL plc Ehemet, Profiks_EherCAT, Powerink, Seros II, EhemetIPua. Druckluftkreislauf, Signalleitungen ISO 9409-1-40-4-M6 über Handbediengerät
Robotertyp Aufstellmöglichkeit Montagefläche (mm²) Gewicht (kg) Anzahl Achsen Max. Reichweite bzw. Arbeitsdurchmesser (mm) Maximale Traglast (kg) Max. Verfahrgeschwindigkeit am TCP (m/s) Max. Wiederholgenauigkeit am TCP (mm) Maximale Zyklen pro Minute Arbeitstemperatur (°C) Schutzart Sicherheitszertifizierung Programmiersoftware Kommunikationsschnittstellen Anschlussmöglichkeiten Werkzeugschnittstellen Teach-In-Funktion Atex-Einsatz / Feuchtraum-Einsatz / Reinraum-Einsatz	MZ01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 10 6 350 1 ±0,02	www.nachirobotics.eu MZ07-01 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Deckenmontage usw. 110 x 115 30 6 723 7 ±0,02 0 - 45 IP67	www.industrial.omron.de Viper 850 Gelenkarm-Roboter Bodenmontage, Tisch, Deckenmontage 29 6 855 5 0,03 5 - 40 IP54, IP65 ACE	www.staubli.com/robotik TX2-40 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 29 6 515 2,0 ±0,02 +5°C bis 40°C IP65 (IP67) CE, TÜV, UL VAL 3, uniVAL drive, uniVAL plc Eheret, Profilvat, EhercAT, Prove, funity Right (Ehernet) Pua. Druckluftkreislauf, Signalleitungen ISO 9409-140-4-M6 über Handbediengerät / Nein / Nein Nein	www.staubli.com/robotik TX2-60 Sechsachs-Roboter Gelenkarmroboter Boden, Wand oder Decke 52 6 670 4,5 ±0,02 IP65 (IP67) CE, TÜV, UL VAL 3, uriNdAL drive, uniVAL plc Ehemet, Profixe, EherCAT, Powerink, Seross II, EhemetIPua. Druckluftkreislauf, Signalleitungen ISO 9409-1-40-4-M6 über Handbediengerät / Ja/ Ja

robotik und PRODUKTION Handling und Montage usw.

Handling und Montage usw.

Handling und Montage usw.

Montage, Handling, Bestücken, Einlegen, Bearbeiten usw. Montage, Handling, Bestücken, Einlegen, Bearbeiten usw.

Automobilbau und Zulieferer usw. Elektronik, Semiconductor, Automobilzulieferer usw. Allgemeine Industrie, Lebensmittel und Getränke usw.













				3	
KUKA Roboter GmbH 25843 Augsburg 0821/797-4000 www.kuka-robotics.com	KUKA Roboter GmbH 31935 Augsburg 0821/797-1926 www.kuka.com	Mitsubishi Electric Europe B.V. 25849 Ratingen 02102/486-0 www.mitsubishielectric.com	Mitsubishi Electric Europe B.V. 25850 Ratingen 02102/486-5160 www.mitsubishielectric.com	Mitsubishi Electric Europe B.V. 25852 Ratingen 02102/486-5160 www.mitsubishielectric.com	Mitsubishi Electric Europe B.V. 25853 Ratingen 02102/486-5160 www.mitsubishielectric.com
KR CYBERTECH nano Serie	KR 1000 1300 titan PA	MELFA FR-Serie RV-4FRLM	MELFA FR-Serie RV-7FR(L)M	MELFA FR-Serie RV-7FRLLM	MELFA FR-Serie RV-2FR(L)B
Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter
Bodenmontage, Deckenmontage usw.	Bodenmontage 2.000 x 2.000	Bodenmontage, Deckenmontage	Bodenmontage, Deckenmontage usw.	Bodenmontage, Deckenmontage usw.	Bodenmontage, Deckenmontage usw.
145, 155, 160	4690	41	65 / 67 (Langarm)	130	19
6	5	6	6	6	6
1420, 1620, 1820	3202	649	713 / 908 (Langarm)	1503	504 / 649 (Langarm)
6, 8, 10	1.300	4	7	7	3
		9,048	11,064	15,300	4.950
	±0,20	0,02	0,02	0,06	0,02
-	10 - 55	0 - 40	0 - 40	0 - 40	0 - 40
	IP65	IP67	IP67, IP67 (Standard)	IP67, IP67 (Standard)	IP67, IP30
		PL-d	PL-d	PL-d	PL-d
		RT ToolBox3	RT ToolBox3	RT ToolBox3	RT ToolBox3
		Ethernet, USB, FeldBus, ProfiNet usw.	Ethernet, USB, Feldbus, ProfiBus usw.	Ethernet, USB, E/As, Feldbus: ProfiBus	Ethernet, USB, E/As, Feldbus: ProfiBus usw.
		Pneumatische-, elektrische- Leitungen usw.	Pneumatische-, elektrische- Leitungen usw.	Pneumatische-, elektrische Leitungen usw.	Pneumatische-, elektrische Leitungen usw.
		Software oder Teaching-Box	Software oder Teaching-Box (R32TB/R56TB)	Software oder Teaching-Box (R32TB/R56TB)	Software oder Teaching-Box
11	11	1111	1111	111	/ Nein/ Nein
		Nein	Nein	Nein	Nein
	Sonderausführung Foundry (F) usw.	Kraft-Momenten-Sensor usw.	Kraft-Momenten-Sensor usw.	Kraft-Momenten-Sensor, MELFA usw.	MELFA-SafePlus zur Erweiterung usw.
Handling und Montage usw.	Handling und Montage usw.	Handling und Montage, Beschichten usw.	Handling und Montage usw.	Handling und Montage, Schweißen usw.	Handling und Montage, Schweißen usw.
	Automobilbau und Zulieferer usw.	Automobilbau und Zulieferer usw.	Automobilbau und Zulieferer usw.	Automobilbau und Zulieferer usw.	Automobilbau und Zulieferer usw.













2		_	6		
Stäubli Tec-Systems GmbH 33374 Bayreuth 0921/1883-0 www.staubli.com/robotik	Stäubli Tec-Systems GmbH 33377 Bayreuth 0921/ 883-0 www.staubli.com/robotik	Yaskawa Europe GmbH 25613 Allershausen 08166/90-0 www.yaskawa.eu.com	Yaskawa Europe GmbH 29877 / 25608 Allershausen 08166/ 90-0 www.yaskawa.eu.com	Yaskawa Europe GmbH 33844 Allershausen 08166/90-0 www.yaskawa.eu.com	Yaskawa Europe GmbH 33847 Allershausen 08166/ 90- www.yaskawa.eu.com
TX2-60L Sechsachsroboter	TX2-90XL Sechsachs-Roboter	MOTOMAN MPK2F-5	MOTOMAN GP8 / GP7	MOTOMAN MPX1150	MotoMINI
Gelenkarmroboter	Gelenkarmroboter	Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter	Gelenkarm-Roboter
Boden, Wand oder Decke	Boden, Wand oder Decke	Bodenmontage, Deckenmontage usw.	Bodenmontage, Deckenmontage	Bodenmontage, Deckenmontage	Bodenmontage, Deckenmontage
53	119	72	32 / 34	57	7
6	6	5	6/6	6	6
920	1450	900	727 / 927	727	350
3,7	7	5	8/7	5	0,5
±0,03	±0,04		0,02 /	+/- 0,02	+/- 0,02
		0 - +40	0 - 45	0 - +40	0 - +40
IP65 (IP67)	IP65 (IP67)	optional: Wash-Down-Lackierung	IP67	IP65, IP4X/65	
CE, TÜV, UL	CE, TÜV, UL				
VAL 3, uniVAL drive, uniVAL plc	VAL 3, uniVAL drive, uniVAL plc				YRC1000micro: Konfigurator usw.
Ethemet, ProfiNet, EtherCAT, Powerlink, Seroos III, EthemetlPu.a.	$\hbox{ Ethemet, ProfiNet, Ether CAT, Powerlink, Sercos III, Ethemet/IP } u.a.$	Einschuböffnung für Compact Flash usw.		DX200 Controller usw.	einfache Anschlussmöglichkeiten usw.
Druckluftkreislauf, Signalleitungen	Druckluftkreislauf, Signalleitungen				
ISO 9409-1-40-4-M6	ISO 9409-1-40-4-M6				
über Handbediengerät	über Handbediengerät				
/ Ja / Ja	/ Ja / Ja	Optionales Zubehör: Wash Down Cover/ /	11	11	11
Nein	Nein				
umgebungsspezifische Spezialausführungen	umgebungsspezifische Spezialausführungen				
Montage, Handling, Bestücken, Einlegen, Bearbeiten usw.	Montage, Handling, Bestücken, Einlegen, Bearbeiten usw.	Handling und Montage usw.	Handling und Montage; Messen, Prüfen usw.	Beschichten und Lackieren usw.	Handling und Montage usw.
Allgemeine Industrie, Lebensmittel und Getränke usw.	Allgemeine Industrie, Lebensmittel und Getränke usw.	Lebensmittel und Getränke	Automobilbau und Zulieferer usw.	Automobilbau und Zulieferer usw.	Automobilbau und Zulieferer usw.

robotik